

德厚技高

务实创新



工业机器人运行状态监测



河南职业技术学院

HENAN POLYTECHNIC



01

工业机器人运行状态

02

运行状态监测



工业机器人运行状态

示教器状态栏会显示与工业机器人系统状态有关的重要信息，如操作模式、电机开启/关闭、活动机械单元和程序状态等，下图所示B-F标注的为状态栏显示的全部内容。



A-操作员窗口 B-操作模式 C-系统名称（和控制柜名称）

D-控制柜状态 E-程序状态 F-机械单元



运行参数监测

操作模式

在状态栏可以监测到下图所示当前工业机器人IRB 120的操作模式：
手动和自动模式。



手动模式状态



自动模式状态



运行参数监测

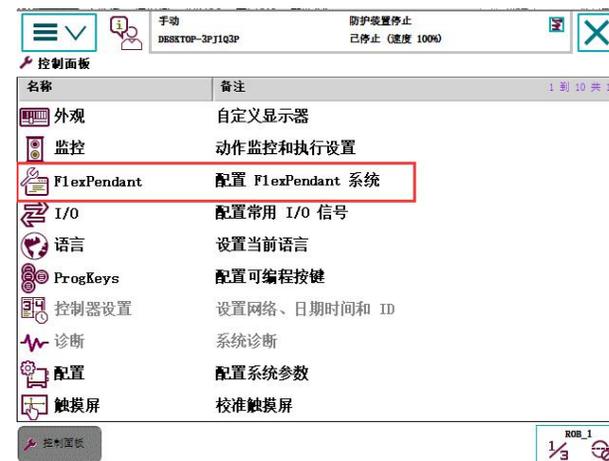
系统名称（和控制柜名称）

通过下面的步骤可以进行系统名称的修改。

(1) 进入控制面板操作界面。



(2) 选择图示选项，进入示教器系统配置界面。

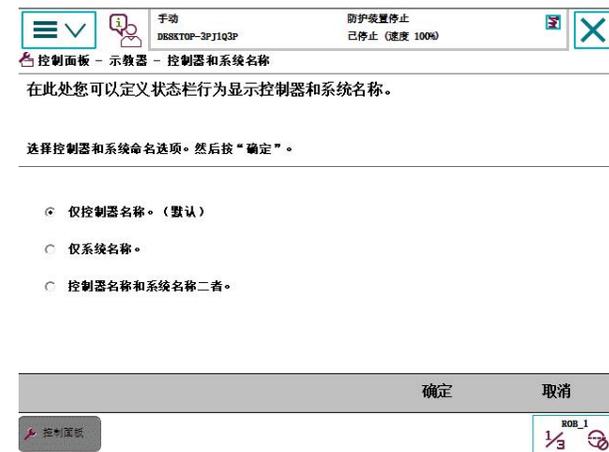




运行参数监测

(3) 选择“控制柜和系统名称”选项，进入设置界面，可对具体显示选项进行设置。

(4) 状态栏中对应位置有图示三种显示状态可选，完成设置后选择“确定”，完成设置。





运行参数监测

控制柜状态

按下使能键中间挡，示教器会显示电机开启；松开或用力按至底部，示教器会显示防护装置停止，如下图所示。



电机开启状态



防护装置停止状态



运行参数监测

程序状态

程序运行状态，显示程序的运行或停止状态，如下图所示。



程序运行状态



程序停止运行状态



运行参数监测

运行速度

下图所示位置显示当前工业机器人的运行速度。

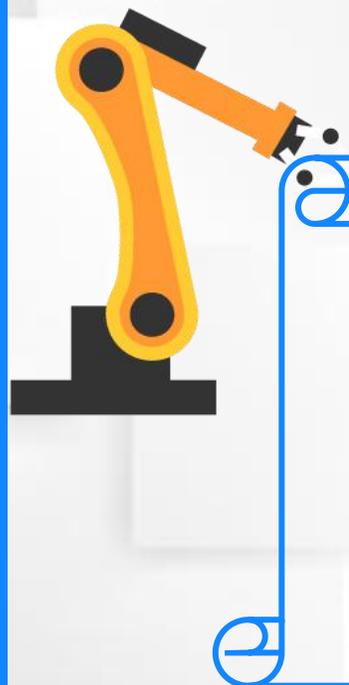


机械单元选定单元时（以及与选定单元协调的任何单元）以边框标记。活动单元显示为彩色，而未启动单元则呈灰色。



德厚技高

务实创新



本次课程到此结束

谢谢观看



河南职业技术学院

HENAN POLYTECHNIC