



负载数据loaddata的设定





01 负载数据loaddata

02 loaddata设定步骤

03 loaddata的修改



负载数据loaddata



工业机器人在生产使用过程中 , 所夹持的加工工件不同 , 对应工业机器人所使用的负载数据也随之不同。因此在实际应用和编程时 , 需根据实际需求设定并采用负载数据。表1和表2所示为案例所需设定负载数据的声明和参数值。

表1 loaddata数据声明类型

参数项	设定值
名称	load1
范围	全局/任务
存储类型	可变量
模块	Definition

表2 loaddata参数项设定

参数项	设定值
mass	3
X	23.5
у	17.5
Z	7.5

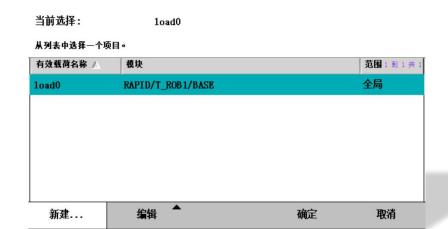


loaddata设定步骤

(1) 在"手动操纵"界面内, 点击"有效载荷"。

(2)在载荷列表中,点击"新建"。





≥ 手动操纵 - 有效荷载



loaddata设定步骤



(3)在声明界面,可以声明该负载数据的名称、范围、存储类型、存储模块等。然后点击"初始值",即可进入数据界面。

(4)根据实际搬运的工件的质量和重心,进行负载数据的设置。 选择"mass",设定工件的质量。





loaddata设定步骤

(5)继续在此界面,根据工件实际参数,设定负载重心参数。

(6)点击"确定",负载数据新建完毕。









loaddata的修改

(1)选中需要修改的负载数据,点击"编辑"并选择"更改声明"或"更改值"。

(2)进入该负载数据的参数界面,输入所搬运工件相应的质量、重心等参数,点击"确定"完成负载数据的设置。













本次课程到此结束

谢谢观看

